

Notice d'installation

Détecteur infrarouge passif Longue Portée DS778

1.0 Caractéristiques

- **Alimentation:** (TBTS): de 8 à 15 Vcc, 18 mA nominale en veille/en alarme. Ondulation résiduelle 1V. La source d'alimentation doit être limitée en puissance.
- **Alimentation auxiliaire:** Le détecteur ne possède pas de batterie de sauvegarde. Connecter à une alimentation de secours de 18 MAH en cas de défaillance de l'alimentation principale.
- **Couverture longue portée:** 60 m x 5 m
- **Sensibilité ajustable:** Intermédiaire ou haute.
- **Relais d'alarme:** (TBTS): Relais reed silencieux de type NF. Contact calibré à 3 Watts, 125 mA maximum sous 28 Vcc pour charges résistives protégés par une résistance de 4,7 Ohms, 1/2 Watts sur le commun du relais. Ne pas utiliser pour des charges capacitives ou inductives. Temps de maintien de 2 secondes minimum, résistance de contact de 0,1 Ohm minimum.
- **Autosurveillance:** (TBTS): Normalement fermée avec capot en place. Contacts calibrés à 125 mA maximum sous 28 Vcc. Résistance de contact de 0,1 Ohm.
- **Temperature:** Stockage et utilisation de -40°C à + 50°C.

Pour les installations certifiées, la gamme de température est réduite de +5°C à +55°C.

- **Options:** B328 Rotule universelle métallique,
B335 Support pivot compact,

NOTE: Un mauvais alignement du détecteur peut réduire la couverture lorsque un support ou rotule est utilisé.

2.0 Montage

2.1 Précautions de montage

- Choisir le lieu susceptible d'intercepter l'intrus se déplaçant **en traversant** la couverture de détection. La hauteur de montage recommandée étant située entre 2 m et 2.6 m.
- La structure supportant le détecteur doit être solide et sans vibration.
- Éviter les courants d'air directs chauds et/ou froids, les fenêtres, les sources de chaleur, les sorties d'air conditionné et les petits animaux.
- Ce détecteur **ne détecte pas** à travers les vitres.
- Voir la Section 8.0, pour la couverture de protection.

2.2 Montage mural ou en coin

NOTE: Pour un montage avec support pivot ou rotule, se référer à la notice d'installation fournie avec le support pivot ou la rotule.

- Retirer le capot en insérant une lame de tournevis dans l'encoche prévue au bas du capot du détecteur, puis faire pivoter le capot vers l'avant.
- Desserrer la vis de blocage du circuit en haut à droite du miroir (voir Figure A). Pour retirer le bloc circuit/miroir de la base, pousser l'ensemble vers le haut du boîtier jusqu'à ce qu'il se déboîte des 4 pattes de maintien de la base.
- Percer les trous (pré-perçés) dans la base pour monter le détecteur sur sa surface en fonction de son type de montage mural ou en coin (voir Figure A).
- Percer les trous de passage des fils au diamètre du câble (6 conducteurs 6/10ème) + 0,5 mm dans les pré-découpes à l'arrière de la base.
- En utilisant la base comme gabarit, marquer l'emplacement des trous de montage sur le support choisi. Pré-monter les vis.
- Passer les câbles par l'arrière de la base à travers les trous percés dans les pré-découpes.
- Monter solidement la base sur la surface de montage.
- Replacer l'ensemble circuit/miroir dans la base et serrer la vis de blocage.

NOTE: Manipuler le miroir avec précaution, ne pas toucher ses surfaces réfléchissantes.

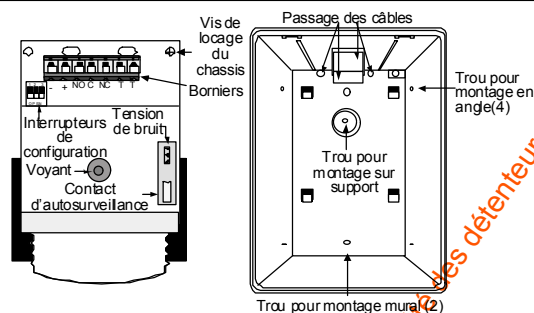


Figure A - Eléments principaux - Circuit électronique et boîtier du détecteur

- Ajuster le miroir verticalement de +2° à -18° en faisant glisser le miroir vers l'avant ou vers l'arrière. Le tableau (B) et l'illustration (C) permettent de régler correctement l'angle vertical en fonction de la hauteur de montage et de la portée souhaités.

Hauteur de montage (m)	Réglage de l'ang vertical	
	30 m	60 m
2	-2°	-1°
2.3	-2°	-2°
2.6	-3°	-2°

Figure B - Hauteur de montage recommandée par rapport à la portée

Les angles d'ajustement vertical sont gravés sur le miroir (selon le détail de la Figure C).

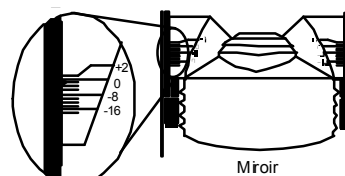


Figure C - Réglage de l'angle vertical

Faire glisser le miroir jusqu'à ce que l'angle souhaité, gravé sur le miroir, soit en correspondance avec les repères fixes de son support.

- Ajuster le miroir horizontalement de ±10° en faisant pivoter le support du miroir.

Lorsque le détecteur est installé dans un couloir étroit, le diagramme de couverture sera centré et le détecteur "regardera" alors les murs à défaut du passage dans le couloir:



Couloir étroit
Détecteur centré, Diagramme de couverture centré

En fonction des dimensions du couloir, le détecteur devra être monté au centre et son angle horizontal réglé comme indiqué ci-dessous:



Couloir étroit
Détecteur centré, Diagramme de couverture orienté à 1° (1 cran)
Effectuer un test de marche pour ne pas dépasser la portée nominale. La figure D montre les informations du réglage de l'angle horizontal.

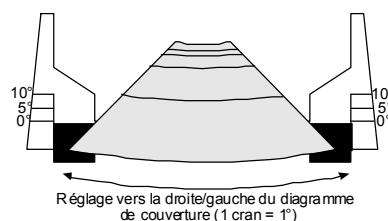


Figure D - Réglage horizontal de l'angle de vue



Bosch Security Systems France
Atlantic 361, avenue du Général De Gaulle - 92147 CLAMART
Tél.: 33 (0)1 4128 8181 • Fax: 33 (0)1 4128 8191

BOSCH

© 2002 Detection Systems, Inc.
Notice d'installation DS778 - 47884C - 170EA054 Rév. B

3.0 Câblage



Ne connecter l'alimentation qu'après avoir vérifié toutes les connexions.

- Câbler les fils selon le schéma fourni en Figure E

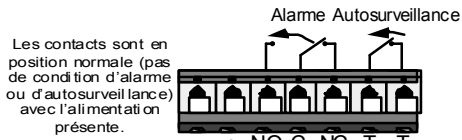


Figure E - Bornier de connexion

- Colmater l'entrée des câbles avec le morceau de mousse fourni.

3.1 Description du bornier

- **1 (-) & 2 (+):** Alimentation de 8 à 15 Vcc. Ne pas utiliser de câble inférieur à 6/10 mm entre l'alimentation et le détecteur.
- **3 (NO), 4 (C), 5 (NC):** Relais d'alarme (reed). Contacts calibrés à 125 mA maximum sous 28 Vcc pour des charges résistives et protégés par une résistance de 4.7 ohms, 1/2 Watt sur le commun "C" du relais. Ne pas utiliser pour des charges capacitives ou inductives.
- **6 & 7:** Contact d'autosurveillance Normalement Fermé calibré à 125 mA sous 28 Vcc.

4.0 Interrupteurs de configuration

- Configurer le détecteur en utilisant les micro-interrupteurs appropriés selon la Figure F.

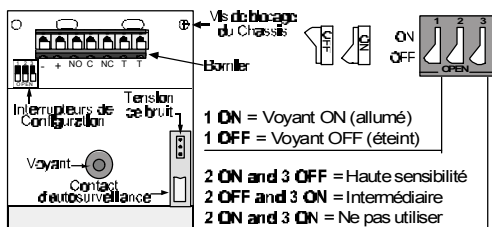


Figure F - Emplacement des interrupteurs de configuration

4.1 Activation du voyant (Inter 1)

- **ON:** Le voyant est activé et permet la visualisation des alarmes.
- **OFF:** Le voyant est désactivé et ne permet pas la visualisation des alarmes.

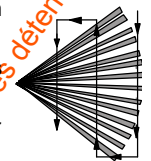
4.2 Sélection des sensibilités (Inters 2 et 3)

- **Sensibilité Intermédiaire:** Valeur recommandée pour les lieux où l'on ne peut pénétrer que dans une portion réduite de l'espace protégé. Tolère des conditions normales d'environnement. Cette position améliore la détection de l'intrus en longue portée.
- **Haute Sensibilité:** Valeur recommandée pour des détections rapides dans les lieux calmes où des variations de température ou d'illumination intense ne sont pas prévues. Cette position renforce la détection de l'intrus.

5.0 Réglages et Tests

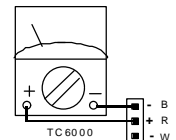
- Remettre le capot sur le détecteur afin de refermer la boucle d'autosurveillance.

- Alimenter le détecteur, le voyant clignote en attente de stabilisation. (Pour les tests, le voyant doit être activé avec l'interrupteur 1).
- Attendre 2 minutes minimum après avoir mis sous tension avant de commencer les tests de portée. Sans mouvement dans la zone de protection, le voyant doit rester éteint.
- Marcher à travers la zone de couverture comme indiqué sur le schéma:
- Une alarme est signalée par la première activation du voyant.
- Tester le système dans toutes les directions possibles pour définir les limites de détection.
- Si la couverture désirée n'est pas obtenue, orienter le miroir vers le haut ou vers le bas.



6.0 Tests Finaux

- Connecter un voltmètre aux points de mesure de bruit (l'utilisation du cordon TC6000 est recommandée).
- Remettre le capot, en passant le câble TC6000 à travers l'encoche située en haut du boîtier.
- Positionner le voltmètre sur l'échelle 3.0 Vcc.
 - La base de référence de bruit de fond IRP est d'environ 2.0 Vcc.
 - Les installations à environnement normal, donnent une mesure de bruit stable entre 1.9 and 2.1 Vcc.
 - Les variations de tension doivent se situer au delà de 0.75 Vcc par rapport au niveau de référence durant les tests.
 - Si les variations sont inférieures à 0,75 Vcc, le détecteur peut ne pas réagir à cette distance, si la différence de température entre l'intrus et le milieu ambiant est minimal.
- Mettre en marche toutes les sources de chaleur ou de froid qui peuvent fonctionner pendant la période de surveillance. S'écarter de la couverture de détection et surveiller le niveau de bruit de fond pendant au moins 3 minutes.
 - La lecture ne doit pas dévier de ± 0.15 Vcc du niveau de référence. Si c'est le cas, éliminer les causes ou repositionner les zones de détection (observer la lecture en mettant en marche et en arrêt les sources de bruit, sur des intervalles de 3 minutes). Il est possible de masquer, sur le miroir, les zones non désirées.



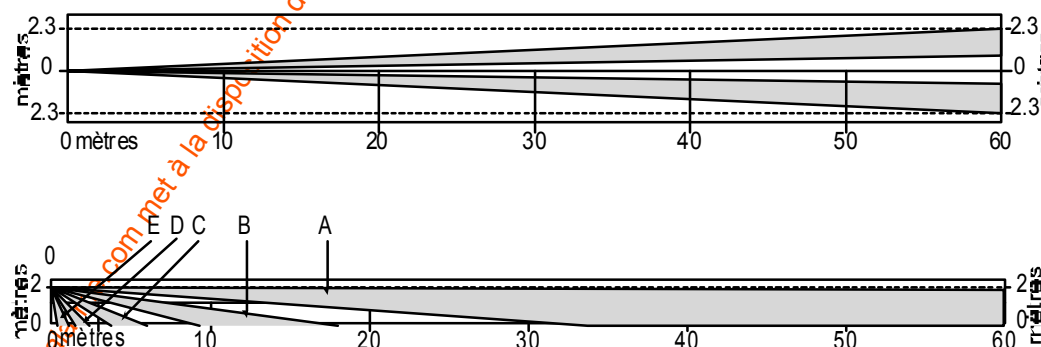
7.0 Maintenance

- Au moins une fois par an, vérifier la portée et les limites de couverture pour assurer une protection optimale.
- Pour s'assurer d'un fonctionnement correct, l'utilisateur peut être conseillé de tester son système sur les portées maximales des zones protégées.

8.0 Couverture de Protection

- Masquage de couverture

Avant d'essayer le masquage, choisir la bonne surface du miroir (utiliser la correspondance entre les zones du miroir et le diagramme de couverture pour déterminer la bonne zone à masquer). La couverture peut donc être partiellement masquée par de la bande adhésive ou les masques prédécoupés fournis, placés sur les facettes internes du miroir. Il est toujours recommandé de tester la portée après avoir réduit la couverture en supprimant certaines zones.



Correspondance entre les zones du miroir et le diagramme de couverture

